

Lev M. Berkovič; Nikolai Khristovich Rozov

Приведение к автономному виду некоторых нелинейных дифференциальных уравнений 2-го порядка

Archivum Mathematicum, Vol. 8 (1972), No. 4, 219--226

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/104782>

Terms of use:

© Masaryk University, 1972

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

ПРИВЕДЕНИЕ К АВТОНОМНОМУ ВИДУ НЕКОТОРЫХ НЕЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ 2-го ПОРЯДКА

Л. М. Беркович, Н. Х. Розов
(Поступило в редакцию 23-го мая 1972)

ВВЕДЕНИЕ

Один из методов преобразования неавтономных нелинейных дифференциальных уравнений в автономные был развит в [8], см. также [7]. Он применим к уравнениям, представляющим собой сумму приводимой линейной части и нелинейности специального вида. В § 1 формулируются теоремы, составляющие основу этого метода. В §§ 2, 3 этот метод привлекается для исследования некоторых классов нелинейных уравнений. При этом удается унифицировать и указать единый способ получения целого ряда достаточных признаков интегрируемости в квадратурах, установленных ранее различными специальными приемами.

§ 1. ОСНОВНЫЕ ТЕОРЕМЫ

Рассмотрим нелинейное уравнение вида

$$(1.1) \quad \sum_{k=0}^n a_k(x) y^{(k)} + u^{\alpha} v F\left(\frac{y}{v}, \frac{y'v - yv'}{uv^2}\right) = 0, \quad ' = \frac{d}{dx},$$

где на некотором интервале $\alpha < x < \beta$

$$a_k(x) \in C^k, \quad a_n(x) \neq 0; \quad u = u(x) \in C^n, \quad u(x) > 0; \quad v = v(x) \in C^n, \\ v(x) \neq 0;$$

$F(\xi, \eta)$ — произвольная непрерывная функция.

Будем говорить, что линейная часть уравнения (1.1) приводима преобразованием

$$(1.2) \quad y = v(x)z, \quad dt = u(x)dx,$$

если уравнение с переменными коэффициентами

$$\sum_{k=0}^n a_k(x) y^{(k)} = 0$$

после этого преобразования сводится к уравнению с постоянными коэффициентами

$$\sum_{K=0}^n b_K \frac{d^K z}{dt^K} = 0, \quad b_K = \text{const}, \quad b_n \neq 0.$$

Непосредственной проверкой устанавливается

Теорема 1. Если линейная часть уравнения (1.1) приводима преобразованием (1.2), то уравнение (1.1) после этого преобразования принимает автономный вид

$$\sum_{K=0}^n b_K \frac{d^K z}{dt^K} + F\left(z, \frac{dz}{dt}\right) = 0$$

и допускает решение $y = \varrho v(x)$, где ϱ — корень уравнения

$$b_0 \varrho + F(\varrho, 0) = 0.$$

Более общий результат сформулирован в [9].

Из теоремы 1 немедленно следует

Теорема 2. Если линейная часть уравнения

$$(1.3) \quad \sum_{K=0}^n a_K(x) y^{(K)} + \sum_{s=1}^l \varphi_s(x) y^{m_s} = 0; \quad m_s \neq 1, \quad s = 1, \dots, l,$$

приводима преобразованием (1.2), причем

$$(1.4) \quad p_s u^n \equiv \varphi_s(x) v^{m_s-1}, \quad p_s = \text{const}, \quad s = 1, \dots, l,$$

то уравнение (1.3) после этого преобразования принимает автономный вид

$$\sum_{K=0}^n b_K \frac{d^K z}{dt^K} + \sum_{s=1}^l p_s z^{m_s} = 0$$

и допускает решение $y = \varrho v(x)$, где ϱ — корень алгебраического уравнения

$$b_0 \varrho + \sum_{s=1}^l p_s \varrho^{m_s} = 0.$$

Частный случай этой теоремы доказан в [7].

В случае уравнений 2-го порядка основное условие применимости этих теорем — наличие приводимой линейной части — всегда выполнено, так как для любого линейного уравнения 2-го порядка с непрерывными коэффициентами всегда существует преобразование вида (1.2), приводящее к линейному уравнению с постоянными коэффициентами. Именно, справедлива ([6])

Теорема 3. Линейное уравнение 2-го порядка с непрерывными коэффициентами

$$y'' + f(x) y' + g(x) y = 0$$

приводимо к уравнению с постоянными коэффициентами

$$\frac{d^2 z}{dt^2} - (\tau_1 + \tau_2) \frac{dz}{dt} + \tau_1 \tau_2 z = 0, \quad \tau_1, \tau_2 = \text{const},$$

преобразованием (1.2), где функции $v(x)$ и $u(x)$ таковы, что имеет место факторизация

$$(1.5) \quad (D^2 + fD + g)y \equiv \left(D - \frac{v'}{v} - \tau_2 u - \frac{u'}{u}\right) \left(D - \frac{v'}{v} - \tau_1 u\right) y, \quad D = \frac{d}{dx}.$$

Классы нелинейных уравнений 2-го порядка, приводимых к автономному виду, можно, таким образом, получить, „увязывая“ нелинейность как раз с теми функциями $v(x)$ и $u(x)$, которые порождают преобразование (1.2), приводящее линейную часть этого уравнения.

§ 2. УРАВНЕНИЯ СО СТЕПЕННОЙ НЕЛИНЕЙНОСТЬЮ

Использование теорем 2 и 3 позволяет для класса нелинейных уравнений

$$y'' + f(x)y' + g(x)y + \varphi(x)y^m = 0$$

выявить ряд случаев приводимости к автономному виду и указать некоторые достаточные признаки интегрируемости в квадратурах.

Приведем отдельные примеры такого рода результатов (см. также [7]).

1. Академик О. Боровка в своей известной монографии ([10], стр. 32) рассматривает, в частности, уравнение

$$(2.1) \quad y'' - \frac{q'(x)}{q(x)}y' + q(x)y + bq^2(x)y^{-3} = 0, \quad b = \text{const}.$$

Уравнение (2.1) имеет решение

$$y = \sqrt{y_1^2 - bw_0^{-2}y_2^2},$$

где $y_1(x)$ и $y_2(x)$ — фундаментальная система решений линейного уравнения

$$y'' - \frac{q'(x)}{q(x)}y' + q(x)y = 0,$$

а $w_0 = q^{-1}(x)w(x) \equiv \text{const}$; $w(x)$ — определитель Вронского этой фундаментальной системы. Преобразованием (1.2), где

$$v(x) = (-b_0/b)^{\frac{1}{2}}(y_1^2 - bw_0^{-2}y_2^2)^{\frac{1}{2}},$$

$$u(x) = (-b_0/b)^{-\frac{1}{2}}q(y_1^2 - bw_0^{-2}y_2^2)^{-1}, \quad b_0 = \text{const} \neq 0,$$

уравнение (2.1) приводится к автономному виду

$$\frac{d^2z}{dt^2} + b_0z + bz^{-3} = 0.$$

Для доказательства достаточно заметить, что преобразование

$$y = \sqrt{|q(x)|} Y$$

превращает уравнение (2.1) в уравнение

$$Y'' + \left(q + \frac{q''}{2q} - \frac{3q'^2}{4q^2}\right) Y + bY^{-3} = 0,$$

для которого справедлива теорема 3 работы [7].

2. Уравнение вида

$$(2.2) \quad y'' + f(x)y' + g(x)y = \frac{\varphi(x)}{y}, \quad \varphi(x) \geq 0,$$

при условии

$$(2.3) \quad g \equiv a\varphi^2 \exp(2 \int f dx) + \frac{\varphi''}{2\varphi} - \frac{3\varphi'^2}{4\varphi^2} - \frac{f\varphi'}{2\varphi} + f', \quad a = \text{const},$$

приводится преобразованием (1.2), где

$$(2.4) \quad v(x) = \varphi^{-\frac{1}{2}}(x) \exp(-\int f(x) dx), \quad u(x) = \varphi(x) \exp(\int f(x) dx),$$

к автономному уравнению

$$\frac{dz}{dt} + az = \frac{1}{z},$$

которое интегрируется в квадратурах; уравнение (2.2) при условии (2.3) допускает решение

$$y = \rho \varphi^{-\frac{1}{2}}(x) \exp(-\int f(x) dx),$$

где ρ удовлетворяет алгебраическому уравнению $a\rho^2 = 1$.

Покажем, как можно получить это утверждение. Преобразование (1.2) приводит левую часть уравнения (2.2), если функции $v(x)$ и $u(x)$ выбрать так, чтобы имела место факторизация (1.5). Положим, например, $\tau_1 + \tau_2 = 0$, $\tau_1\tau_2 = a$. Тогда сравнение коэффициентов при D в левой и правой частях равенства (1.5) дает

$$-2 \frac{v'}{v} - \frac{u'}{u} = f,$$

откуда, пренебрегая постоянной интегрирования,

$$(2.5) \quad v^2 u = \exp(-\int f(x) dx).$$

С другой стороны, условие (1.4) приводит к соотношению

$$(2.6) \quad u^2 = \varphi(x) v^{-2};$$

постоянный множитель p , имеющийся в (1.4), роли не играет. Равенства (2.4) теперь следуют из (2.5) и (2.6), а условие (2.3) обеспечивает совпадение в обеих частях равенства (1.5) коэффициентов при D . Остается лишь применить теорему 2.

Утверждение п. 2 содержит как частные случаи многие известные признаки интегрируемости уравнения (2.2). Так, при $g(x) \equiv f'(x)$, $\varphi(x) \equiv 1$, $a = 0$ получается результат из [16]; при $f(x) \equiv 0$, $a = 0$ будем иметь признак, указанный в [16], [1]; при $f(x) \equiv 0$ приходим к результату, приведенному в [3]¹⁾ или, в эквивалентном форме, в [5]; случай $a = 0$ рассматривался в [4], однако соответствующее условие типа (2.3) в явном виде там выписано не было.

¹⁾ Условие интегрируемости в [3] записано с опечаткой.

3. Уравнение

$$(2.7) \quad y'' + \left[(1 + k^2) \varphi^2 + \frac{\varphi''}{2\varphi} - \frac{3\varphi'^2}{4\varphi^2} \right] y - 2k^2\varphi^3 y^3 = 0,$$
$$\varphi = \varphi(x) \geq 0, \quad k = \text{const},$$

преобразованием (1.2), где

$$v(x) = \varphi^{-\frac{1}{2}}(x), \quad u(x) = \varphi(x),$$

приводится к автономному уравнению

$$\frac{d^2z}{dt^2} + (1 + k^2)z - 2k^2z^3 = 0,$$

интегрируемому в эллиптических функциях ([11]); уравнение (2.7) допускает решение $y = \varrho \varphi^{-\frac{1}{2}}(x)$, где ϱ удовлетворяет алгебраическому уравнению

$$(1 + k^2)\varrho - 2k^2\varrho^3 = 0.$$

Этот факт легко следует из утверждения п. 2 при $f(x) \equiv 0$, $a = 1 + k^2$. Аналогично единообразным путём могут быть получены результаты, приведенные, например, в [13],²⁾ [14] и др.

§ 3. УРАВНЕНИЯ С ПРОИЗВОЛЬНОЙ НЕЛИНЕЙНОСТЬЮ

Использование теорем 1 и 3 позволяет выявить ряд случаев приводимости к автономному виду и указать некоторые достаточные признаки интегрируемости в квадратурах нелинейных уравнений более общего вида, чем рассмотренные в § 2.

1. Уравнение вида (см. [12], [18])

$$(3.1) \quad y'' - \frac{\varphi'}{\varphi} y' + \varphi^2 F\left(y, \frac{y'}{\varphi}\right) = 0, \quad \varphi = \varphi(x) \neq 0,$$

приводится преобразованием (1.2), где $v(x) = 1$, $u(x) = \varphi(x)$ к автономному виду

$$\frac{d^2z}{dt^2} + F\left(z, \frac{dz}{dt}\right) = 0.$$

Для доказательства достаточно заметить, что уравнение (3.1) принадлежит классу (1.1) при $n = 2$, $v(x) = 1$, $u(x) = \varphi(x)$, а линейная часть уравнения (3.1) приводима преобразованием (1.2) с указанными функциями $v(x)$ и $u(x)$.

2. В некоторых проблемах механики встречается ([17]) нелинейное уравнение

$$(3.2) \quad y'' + f(x)y' + g(x)\psi(y) + \varphi(y)y'^2 = 0.$$

²⁾ Условие интегрируемости в [13] записано с опечаткой.

Уравнение (3.2) при условии

$$g(x) \equiv a \exp(-2 \int f dx), \quad a = \text{const},$$

приводится преобразованием (1.2), где

$$(3.3) \quad v(x) = 1, \quad u(x) = \exp(-\int f(x) dx),$$

к автономному уравнению

$$\frac{d^2z}{dt^2} + a\psi(z) + \varphi(z) \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 = 0,$$

которое интегрируется в квадратурах ([2]).

В самом деле, нелинейную часть уравнения (3.2) можно записать в виде, предусмотренном в (1.1):

$$g(x) \psi(y) + \varphi(y) y'^2 \equiv v(x) u^2(x) F\left(\frac{y}{v}, \frac{y'v - yv'}{v^2u}\right),$$

если считать $v(x) = 1$ и $g(x) = au^2(x)$, $a = \text{const}$. Остается убедиться, что для приводимости линейной части уравнения (3.2) преобразованием (1.2) надо выбрать $u(x)$ как указано в (3.3).

Совершенно аналогично рассматривается более общий случай:

Уравнение

$$(3.4) \quad y'' + f(x)y' + g(x)\psi(y) + \varphi(y)y'^2 + \alpha(x)\beta(y)y'^m = 0$$

при условии

$$g(x) \equiv a \exp(-2 \int f dx), \quad a = \text{const},$$

$$\alpha(x) \equiv b \exp[(m-2) \int f dx], \quad b = \text{const},$$

приводится преобразованием (1.2), (3.3) к автономному виду

$$\frac{d^2z}{dt^2} + a\psi(z) + \varphi(z) \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 + b\beta(z) \left(\frac{dz}{dt}\right)^m = 0.$$

Частный случай уравнения (3.4) при $\psi(y) \equiv 0$ изучался в [15].

3. Полезен следующий аналогичный теореме 1 результат, касающийся уравнения несколько иного вида, чем (1.1), а именно, уравнения

$$(3.5) \quad \sum_{k=0}^n a_k(x) y^{(k)} + u^n v^{1-p} y^p F\left(\frac{y^q}{v^q}\right) = 0, \quad a_n \neq 0.$$

Если линейная часть уравнения (3.5) приводима преобразованием (1.2), то уравнение (3.5) после этого преобразования принимает автономный вид

$$\sum_{k=0}^n b_k \frac{d^k z}{dt^k} + z^p F(z^q) = 0, \quad b_k = \text{const}, \quad b_n \neq 0,$$

и допускает решение $y = \varrho v(x)$, где ϱ — корень уравнения

$$b_0 \varrho + \varrho^p F(\varrho^q) = 0.$$

В качестве примера приложения этого утверждения приведём уравнение ([19])

$$(3.6) \quad y'' + \frac{y}{x^2} F\left(\frac{y^2}{x}\right) = 0, \quad x > 0.$$

Оно принадлежит классу (3.5) при $n = 2, q = 2, p = 1$,

$$(3.7) \quad v(x) = \sqrt{x}, \quad u(x) = x^{-1};$$

легко, далее, проверить, что линейная часть уравнения (3.6) приводима преобразованием (1.2) с указанными функциями $v(x)$ и $u(x)$. Таким образом, можно сформулировать следующий результат:

Уравнение (3.6) преобразованием (1.2), (3.7) приводится к автономному уравнению

$$\frac{d^2z}{dt^2} - \frac{1}{4}z + zF(z^2) = 0,$$

интегрируемому в квадратурах; уравнение (3.6) допускает решение $y = \varrho\sqrt{x}$, где ϱ удовлетворяет уравнению $F(\varrho^2) = 1/4$.

ЛИТЕРАТУРА

- [1] Bandić I.: Bull. Soc. math. phys. R. P. Serbie, 1957, 9, N 1—2.
- [2] Bandić I.: Glasnik mat. fiz. i astron., 1961, 16, N 3—4, 161—165.
- [3] Bandić I.: Z. angew. Math. Mech., 1963, 43, N 9, 429—430.
- [4] Bandić I.: Bull. Math. Soc. Sci. Math. R. S. Roumanie, 1967 (1968), 11 (59), N 3, 5—9.
- [5] Bandić I., C. r. Acad. Sci. Paris, 1968, 267, 644—646.
- [6] Беркович Л. М.: Известия вузов. Математика, 1967, № 12, 3—14.
- [7] Беркович Л. М.: Arch. Math., 1970, 6, f. 1, cl. 2, 7—13.
- [8] Беркович Л. М.: Дифференц. уравнения, 1971, 7, № 2, 353—356.
- [9] Беркович Л. М.: Всесоюзная конференция по качественной теории дифференциальных уравнений, Рязань, 1971, 153—154.
- [10] Borůvka O., Lineare Differential transformationen 2. Ordnung, Berlin, 1967.
- [11] Dasarathy B. V., Srinivasan P.: Int. J. Control, 1968, 7, N 3, 299—300.
- [12] Dasarathy B. V., Srinivasan P.: Int. J. Control, 1968, 7, N 5, 497—499.
- [13] Dasarathy B. V., Srinivasan P.: Int. J. Control, 1968, 8, N 4, 317—320.
- [14] Hille E.: Proc. Nat. Acad. Sci. USA, 1969, 62, N 1, 7—10.
- [15] Катеv Т., Копрински С.: Годешник Висш. техн. учебни завед., Механика, 1966 (1967), 3, N 1, 85—90.
- [16] Leko T.: Glasnik mat. fiz. i astron., 1955, 10, N 3, 171—174.
- [17] Müller R.: Z. angew. Math. Mech., 1939, 19, N 1, 36—54.
- [18] Musa S. A., Srivastava S.: Int. J. Control, 1969, 10, N 5, 583—592.
- [19] Nehari Z.: J. Different. Equat., 1969, 5, N 3, 452—460.

Л. М. Беркович, Н. Х. Розов
МГУ, Механико-математический факультет
СССР, 117234 Москва В-234

RÉDUCTION DE CERTAINES ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES NON-LINÉAIRES DU DEUXIÈME ORDRE À UNE FORME AUTONOME

Résumé

On considère la classe d'équations non-linéaires

$$(1.1) \quad \sum_{k=0}^n a_k(x) y^{(k)} + u^n v F\left(\frac{y}{v}, \frac{y'v - yv'}{uv^2}\right) = 0, \quad ' = \frac{d}{dx},$$

où $x \in (\alpha, \beta)$, $a_k(x) \in C^k$, $a_n(x) \neq 0$, $u = u(x) \in C^n$, $u(x) > 0$, $v = v(x) \in C^n$, $v(x) \neq 0$ et $F(\zeta, \eta)$ est une fonction continue arbitraire.

Théorème 1. Si l'équation linéaire à coefficients variés $\sum_{k=0}^n a_k(x) y^{(k)} = 0$ se réduit à l'équation à coefficients constants $\sum_{k=0}^n b_k \frac{d^k z}{dt^k} = 0$ par une transformation $y = v(x)z$, $dt = u(x)dx$, l'équation (1.1) se réduit par la même transformation à la forme autonome

$$\sum_{k=0}^n b_k \frac{d^k z}{dt^k} + F\left(z, \frac{dz}{dt}\right) = 0$$

et possède la solution $y = \varrho v(x)$, où ϱ est une racine de l'équation $b_0 \varrho + F(\varrho, 0) = 0$.

Acad. O. Borůvka a considéré ([10], p. 32) l'équation

$$(2.1) \quad y'' - \frac{q'(x)}{q(x)} y' + q(x) y + bq^2(x) y^{-3} = 0, \quad b = \text{const.}$$

Dans ce travail on démontre que l'équation (2.1) a la solution

$$y = \sqrt{y_1^2 - bw_0^{-2}y_2^2},$$

où $y_1(x), y_2(x)$ forment un système fondamental des solutions d'équation

$$y'' - \frac{q'(x)}{q(x)} y' + q(x) y = 0,$$

$w(x)$ est le wronskien de ce système et $w_0 = q^{-1}(x) w(x) = \text{const.}$ Alors, l'équation (2.1) par la transformation

$$y = \left(-\frac{b_0}{b}\right)^{\frac{1}{4}} (y_1^2 - bw_0^{-2}y_2^2)^{\frac{1}{2}} z, \quad dt = \left(-\frac{b_0}{b}\right)^{-\frac{1}{2}} (y_1^2 - bw_0^{-2}y_2^2)^{-1} q(x) dx, \quad b_0 = \text{const} \neq 0,$$

se réduit à la forme autonome $\frac{d^2 z}{dt^2} + b_0 z + bz^{-3} = 0$.

On trouve aussi les conditions suffisantes pour réductibilité à une forme autonome pour les équations (2.2), (2.7), (3.1), (3.2), (3.4), (3.6). Ce permet d'obtenir par la méthode unique les critères d'intégrabilité par quadratures de ces équations.