

Juraj Hronec

Algebraické rovnice pro koeficienty lin. dif. systémov pri  $n = 2, \sigma = 2$

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 56 (1927), No. 2, 80--85

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/122734>

## Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1927

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

## Algebraické rovnice pre koeficienty lin. dif. systémov pri $n = 2$ , $\sigma = 2$ .

Napísal J. Hronec.

V článku „K Fuchsovým reláciám“\*) ukázal som, že udáme-li u lin. dif. systému Fuchsovho typu sing. body  $a_\nu$  ( $\nu = 1, 2, \dots, \sigma$ ) a korene k nim patriacich determinujúcich rovníc, vtedy pre koeficienty  $b_{\lambda x}^{(\nu)}$  ( $\lambda, x = 1, 2, \dots, n$ ,  $\nu = 0, 1, \dots, \sigma - 1$ ) lin. dif. systému:

$$\frac{dy_x}{dx} = \sum_{\lambda=1}^n y_\lambda a_{\lambda x},$$

kde je:

$$a_{\lambda x} = \frac{b_{\lambda x}^{(0)} + b_{\lambda x}^{(1)}x + \dots + b_{\lambda x}^{(\sigma-1)}x^{\sigma-1}}{(x-a_1)(x-a_2)\dots(x-a_\sigma)} = \sum_{\nu=1}^{\sigma} \frac{B_{\lambda x}^{(\nu)}}{x-a_\nu};$$

máme  $n\sigma$  algebraických rovníc a zbýva ešte  $n\sigma(n-1) - 1$  ľubovoľných konstantných hodnôt.

Nižšie určím explicitný tvar týchto algebraických rovníc pri  $n = 2$ ,  $\sigma = 2$ . Sem patriaci lin. dif. systém Fuchsovho typu je:

$$A) \quad \begin{cases} \frac{dy_1}{dx} = \frac{b_{11}x + c_{11}}{(x-a_1)(x-a_2)} y_1 + \frac{b_{12}x + c_{12}}{(x-a_1)(x-a_2)} y_2 \\ \frac{dy_2}{dx} = \frac{b_{21}x + c_{21}}{(x-a_1)(x-a_2)} y_1 + \frac{b_{22}x + c_{22}}{(x-a_1)(x-a_2)} y_2 \end{cases}$$

Cieľom jednoduchosti označme:

$$\begin{aligned} b_{11}x + c_{11} &= g_{11}(x), & b_{12}x + c_{12} &= g_{12}(x), \\ b_{21}x + c_{21} &= g_{21}(x), & b_{22}x + c_{22} &= g_{22}(x) \end{aligned}$$

a vtedy normálny tvar systému A) ohľadom sing. bodu  $x = a_1$  je:

$$\begin{aligned} (x-a_1) \frac{dy_1}{dx} &= \frac{g_{11}(x)}{x-a_2} y_1 + \frac{g_{12}(x)}{x-a_2} y_2 \\ (x-a_1) \frac{dy_2}{dx} &= \frac{g_{21}(x)}{x-a_2} y_1 + \frac{g_{22}(x)}{x-a_2} y_2 \end{aligned}$$

\*) Časopis pro pěstování mat. a fys. LVI. čís. 1.

a ohľadom sing. bodu  $x = a_2$  je zase:

$$(x - a_2) \frac{dy_1}{dx} = \frac{g_{11}(x)}{x - a_1} y_1 + \frac{g_{12}(x)}{x - a_1} y_2$$

$$(x - a_2) \frac{dy_2}{dx} = \frac{g_{21}(x)}{x - a_1} y_1 + \frac{g_{22}(x)}{x - a_1} y_2.$$

Determinujúce rovnice, patriace k týmto sing. bodom, sú:

$$\begin{vmatrix} B_{11}^{(1)} - r & B_{12}^{(1)} \\ B_{21}^{(1)} & B_{22}^{(1)} - r \end{vmatrix} = 0,$$

poľažne:

$$\begin{vmatrix} B_{11}^{(2)} - r & B_{12}^{(1)} \\ B_{21}^{(2)} & B_{22}^{(2)} - r \end{vmatrix} = 0,$$

kde je:

$$1.) \begin{cases} B_{11}^{(1)} = \frac{g_{11}(a_1)}{a_1 - a_2}, & B_{12}^{(1)} = \frac{g_{12}(a_1)}{a_1 - a_2}, & B_{21}^{(1)} = \frac{g_{21}(a_1)}{a_1 - a_2}, & B_{22}^{(1)} = \frac{g_{22}(a_1)}{a_1 - a_2} \\ B_{11}^{(2)} = -\frac{g_{11}(a_2)}{a_1 - a_2}, & B_{12}^{(2)} = -\frac{g_{12}(a_2)}{a_1 - a_2}, \\ & B_{21}^{(2)} = -\frac{g_{21}(a_2)}{a_1 - a_2}, & B_{22}^{(2)} = -\frac{g_{22}(a_2)}{a_1 - a_2}. \end{cases}$$

Z týchto dostaneme, že je:

$$2.) \begin{aligned} b_{11} &= B_{11}^{(1)} + B_{11}^{(2)} \\ b_{12} &= B_{12}^{(1)} + B_{12}^{(2)} \\ b_{21} &= B_{21}^{(1)} + B_{21}^{(2)} \\ b_{22} &= B_{22}^{(1)} + B_{22}^{(2)}. \end{aligned}$$

Explicitný tvar determinujúcich rovníc je:

$$r^2 - r \frac{g_{11}(a_1) + g_{22}(a_1)}{a_1 - a_2} + \frac{g_{11}(a_1) \cdot g_{22}(a_1) - g_{12}(a_1) \cdot g_{21}(a_1)}{(a_1 - a_2)^2} = 0.$$

$$r^2 + r \frac{g_{11}(a_2) + g_{22}(a_2)}{a_1 - a_2} + \frac{g_{11}(a_2) \cdot g_{22}(a_2) - g_{12}(a_2) \cdot g_{21}(a_2)}{(a_1 - a_2)^2} = 0.$$

Označíme-li korene týchto rovníc  $r_1^{(1)}$ ,  $r_2^{(1)}$ , poľažne  $r_1^{(2)}$ ,  $r_2^{(2)}$ , vtedy je:

$$3a) \quad r_1^{(1)} + r_2^{(1)} = \frac{(b_{11} + b_{22}) a_1 + c_{11} + c_{22}}{a_1 - a_2},$$

$$3b) \quad r_1^{(2)} + r_2^{(2)} = -\frac{(b_{11} + b_{22}) a_2 + c_{11} + c_{22}}{a_1 - a_2},$$

$$4a) \quad r_1^{(1)} \cdot r_2^{(1)} = \frac{(b_{11} b_{22} - b_{12} b_{21}) a_1^2 + (b_{11} c_{22} - b_{12} c_{21} + c_{11} b_{22} - c_{12} b_{21}) a_1 + c_{11} c_{22} - c_{12} c_{21}}{(a_1 - a_2)^2}$$

$$4b) \quad r_1^{(2)} \cdot r_2^{(2)} = \frac{(b_{11} b_{22} - b_{12} b_{21}) a_2^2 + (b_{11} c_{22} - b_{12} c_{21} + c_{11} b_{22} - c_{12} b_{21}) a_2 + c_{11} c_{22} - c_{12} c_{21}}{(a_1 - a_2)^2}$$

Z rovníc 3a) a 3b) plynú:

$$\text{I.} \quad b_{11} + b_{22} = r_1^{(1)} + r_2^{(1)} + r_1^{(2)} + r_2^{(2)},$$

$$\text{II.} \quad c_{11} + c_{22} = -[(r_1^{(1)} + r_2^{(1)}) a_2 + (r_1^{(2)} + r_2^{(2)}) a_1];$$

a z rovníc 4a) a 4b) je zase:

$$5.) \quad r_1^{(1)} r_2^{(1)} - r_1^{(2)} r_2^{(2)} = \frac{b_{11} b_{22} - b_{12} b_{21} (a_1 + a_2)}{a_1 - a_2} + b_{11} c_{22} - b_{12} c_{21} + c_{11} b_{22} - c_{12} b_{21}.$$

Normálny tvar lin. dif. systému A), patriaci k sing. bodu  $x = \infty$ , dostaneme, keď dosadíme  $x = \frac{1}{\xi}$  a určíme normálny tvar tohoto systému, patriaci k  $\xi = 0$ , ktorý bude:

$$\xi \frac{dy_1}{d\xi} = -\frac{b_{11} + c_{11} \xi}{\varphi_1(\xi)} y_1 - \frac{b_{12} + c_{12} \xi}{\varphi_1(\xi)} y_2$$

$$\xi \frac{dy_2}{d\xi} = -\frac{b_{21} + c_{21} \xi}{\varphi_1(\xi)} y_1 - \frac{b_{22} + c_{22} \xi}{\varphi_1(\xi)} y_2,$$

kde je:  $\varphi_1(\xi) = (1 - a_1 \xi) \cdot (1 - a_2 \xi).$

Determinujúca rovnica, patriaca k sing. bodu  $x = \infty$  je:

$$\begin{vmatrix} B_{11}^{(3)} - r & B_{12}^{(3)} \\ B_{21}^{(3)} & B_{22}^{(3)} - r \end{vmatrix} = 0,$$

kde je: 6.)  $B_{11}^{(3)} = -b_{11}, \quad B_{21}^{(3)} = -b_{12}, \quad B_{12}^{(3)} = -b_{21}, \quad B_{22}^{(3)} = -b_{22}$

Z rovníc 2) a 6.) vyplýva relácia 4.)\*

Dosadíme-li 6.) do determinujúcej rovnice máme:

$$r^2 + r(b_{11} + b_{22}) + b_{11} \cdot b_{22} - b_{12} \cdot b_{21} = 0.$$

Označíme-li korene tejto rovnice  $r_1^{(3)}, r_2^{(3)}$ , vtedy je:

$$7.) \quad b_{11} + b_{22} = -(r_1^{(3)} + r_2^{(3)}),$$

$$\text{III.} \quad b_{11} \cdot b_{22} - b_{12} \cdot b_{21} = r_1^{(3)} \cdot r_2^{(3)}.$$

\*) K Fuchsovým reláciám. Časopis LVI čis. 1.

Dosadíme-li III. do 5. máme:

$$\begin{aligned} \text{IV.} \quad & b_{11} c_{22} - b_{12} c_{21} + c_{11} b_{22} - c_{12} b_{21} = \\ & = r_1^{(1)} r_2^{(1)} - r_1^{(2)} r_2^{(2)} - r_1^{(3)} r_2^{(3)} \frac{a_1 + a_2}{a_1 - a_2} \end{aligned}$$

a keď zase III. a IV. dosadíme do 4a, tak je:

$$\begin{aligned} \text{V.} \quad & c_{11} c_{22} - c_{12} c_{21} = r_1^{(1)} r_2^{(1)} (a_1 - a_2)^2 - r_1^{(3)} r_2^{(3)} a_1^2 + \\ & + \left[ r_1^{(2)} r_2^{(2)} - r_1^{(1)} r_2^{(1)} + r_1^{(3)} r_2^{(3)} \frac{a_1 + a_2}{a_1 - a_2} \right] a_1. \end{aligned}$$

Rovnice I.—V. určia explicitne koeficienty  $b_{11}, b_{12}, b_{21}, b_{22}, c_{11}, c_{12}, c_{21}, c_{22}$  dif. systému A), z ktorých ešte tri koeficienty zostanú neurčité parametry. Jestliže tieto tri sú nula, vtedy máme tak zvaný *accessorický* prípad, ktorý dostaneme, prevedeme-li Riemannovú dif. rovnicu\*)

$$\frac{d^2 y}{dx^2} + \frac{ax + b}{(x - a_1)(x - a_2)} \frac{dy}{dx} + \frac{cx^2 + ex + f}{(x - a_1)^2 (x - a_2)^2} y = 0$$

substitúciou  $y = y_1, \frac{dy_1}{dx} = y_2$  do systémn dif. rovnic a síce:

$$\begin{aligned} \text{B)} \quad & \frac{dy_1}{dx} = y_2 \\ & \frac{dy_2}{dx} = - \frac{cx^2 + ex + f}{\varphi(x)} y_1 - \frac{ax + b}{\varphi(x)} y_2, \end{aligned}$$

kde je:  $\varphi(x) = (x - a_1)(x - a_2)$ .

Systém B prejde substitúciou

$$y_2 = \frac{z_2}{x - a_\nu}$$

do tvaru kanonického a normálneho ohľadom sing. bodu  $x = a_\nu$  a síce:

$$\begin{aligned} (x - a_\nu) \frac{dy_1}{dx} &= y_2 \\ (y - a_\nu) \frac{dy_2}{dx} &= - (cx^2 + ex + f) \left( \frac{x - a_\nu}{\varphi(x)} \right)^2 y_1 + \left[ 1 - (ax + b) \frac{x - a_\nu}{\varphi(x)} \right] y_2. \end{aligned}$$

píšeme-li namiesto  $z_2$  zase  $y_2$  a kde je  $\nu = 1, 2$ .

Determinujúca rovnica tohoto systému, patriaca k sing. bodu  $x = a_1$  je:

$$\begin{vmatrix} -r & 1 \\ -\frac{ca_1^2 + ea_1 + f}{(a_1 - a_2)^2} & 1 - \frac{aa_1 + b}{a_1 - a_2} - r \end{vmatrix} = 0,$$

\*) L. Schlesinger: Differentialgleichungen. Leipzig 1900. Str. 123.

alebo: 
$$r^2 - r \left[ 1 - \frac{aa_1 + b}{a_1 - a_2} \right] + \frac{ca_1^2 + ca_1 + f}{(a_1 - a_2)^2} = 0$$

a k sing. bodu  $x = a_2$  zase:

$$r^2 - r \left[ 1 + \frac{aa_2 + b}{a_1 - a_2} \right] + \frac{ca_2^2 + ea_2 + f}{(a_1 - a_2)^2} = 0.$$

Označíme-li korene týchto rovníc  $r_1^{(1)}, r_2^{(1)}$ ; poľ.  $r_1^{(2)}, r_2^{(2)}$ , vtedy je:

$$8a) \quad r_1^{(1)} + r_2^{(1)} = 1 - \frac{aa_1 + b}{a_1 - a_2},$$

$$8b) \quad r_1^{(2)} + r_2^{(2)} = 1 + \frac{aa_2 + b}{a_1 - a_2},$$

$$9a) \quad r_1^{(1)} \cdot r_2^{(1)} = \frac{ca_1^2 + ea_1 + f}{(a_1 - a_2)^2},$$

$$9b) \quad r_1^{(2)} \cdot r_2^{(2)} = \frac{ca_2^2 + ea_2 + f}{(a_1 - a_2)^2}.$$

Z rovníc 8a a 8b máme:

$$I. \quad a = 2 - r_1^{(1)} - r_2^{(1)} - r_1^{(2)} - r_2^{(2)}$$

$$II. \quad b = (1 - r_1^{(1)} - r_2^{(1)})a_2 + (1 - r_1^{(2)} - r_2^{(2)})a_1$$

a z rovníc 9a a 9b zase je:

$$10.) \quad r_1^{(1)}r_2^{(1)} - r_1^{(2)}r_2^{(2)} = \frac{c(a_1 + a_2) + e}{a_1 - a_2}.$$

Kanonický a normálny tvar systému  $B$ , patriaci k sing. bodu  $x = \infty$  dostaneme, dosadíme-li  $x = \frac{1}{\xi}$ , potom dosadíme  $y_2 = \xi z_2$  a ten bude, píšeme-li na miesto  $z_2$  zase  $y_2$ :

$$\xi \frac{dy_1}{d\xi} = -y_2$$

$$\xi \frac{dy_2}{d\xi} = \frac{c + e\xi + f\xi^2}{\varphi_1(\xi)} y_1 + \left[ -1 + \frac{a + b\xi}{\varphi_1(\xi)} \right] y_2,$$

$$\text{kde je:} \quad \varphi_1(\xi) = (1 - a_1\xi)(1 - a_2\xi).$$

Determinujúca rovnica, patriaca  $x = \infty$  je teda:

$$\begin{vmatrix} -r & -1 \\ c & -1 + a - r \end{vmatrix} = 0,$$

alebo

$$r^2 - r(-1 + a) + c = 0;$$

zkdial' je, označíme-li korene tejto rovnice  $r_1^{(3)}, r_2^{(3)}$ ,

$$III. \quad c = r_1^{(3)} \cdot r_2^{(3)}$$

$$11.) \quad a = 1 + r_1^{(3)} + r_2^{(3)}.$$

Z rovníc I. a 11. dostaneme známú reláciu Fuchsovú pre korene determinujúcich rovníc lin. dif. rovníc:

$$12.) \quad r_1^{(1)} + r_2^{(1)} + r_1^{(2)} + r_2^{(2)} + r_1^{(3)} + r_2^{(3)} = 1.$$

Dosadíme-li hodnotu  $c$  z III. do 10. máme:

$$IV. \quad e = (r_1^{(1)} r_2^{(1)} - r_1^{(2)} r_2^{(2)}) (a_1 - a_2) - r_1^{(3)} r_2^{(3)} (a_1 + a_2).$$

Konečne z 9a, keď vezmeme III. a IV. do ohľadu, máme:

$$V. \quad f = (a_1 - a_2) [r_1^{(2)} r_2^{(2)} - r_1^{(1)} r_2^{(1)} a_2] + r_1^{(3)} r_2^{(3)} a_1 a_2.$$

Vezmeme-li  $a_1 = 1$ ,  $a_2 = 0$ , vtedy máme jednoduché relácie pre koeficienty, ale i pre korene determinujúcich rovníc lin. dif. systému  $B$  a síce:

$$a = 2 - r_1^{(1)} - r_2^{(1)} - r_1^{(2)} - r_2^{(2)}$$

$$b = 1 - r_1^{(2)} - r_2^{(2)}$$

$$c = r_1^{(3)} r_2^{(3)}$$

$$e = r_1^{(1)} r_2^{(1)} - r_1^{(2)} r_2^{(2)} - r_1^{(3)} r_2^{(3)}$$

$$f = r_1^{(2)} r_2^{(2)},$$

kde na korene det. rovníc platí ešte relácia 12.

\*

### Les équations algébriques pour les coefficients de systèmes différentiels linéaires: cas $n=2$ , $\sigma=2$ .

(Extrait de l'article précédent.)

Étant donné un système différentiel linéaire  $A$ , réduisons-le, par rapport aux points singuliers, à la forme normale. A l'aide de ces points on établit les équations déterminantes, qui sont quadratiques; on en déduit, d'une manière simple, cinq équations pour les huit constantes. On procède d'une manière analogue dans le cas nommé accessoire, où il y a autant de coefficients que de racines indépendantes des équations déterminantes et autant d'équations linéaires indépendantes.