

Alois Švec

Les espaces de König du point de vue des espaces fibrés à connexion

Commentationes Mathematicae Universitatis Carolinae, Vol. 3 (1962), No. 1, 11--14

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/104902>

Terms of use:

© Charles University in Prague, Faculty of Mathematics and Physics, 1962

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

LES ESPACES DE KÖNIG DU POINT DE VUE DES ESPACES FIBRÉS À
CONNEXION

Alois ŠVEC, Praha

1. La groupe affine $G = GA(n, R)$ soit l'ensemble des éléments $\{A, a\}$ où A ou a resp. sont les matrices $(n \times n)$ ou $(n \times 1)$ resp. avec $\det |A| \neq 0$ et la multiplication est donnée par

$$\{A, a\} \cdot \{B, b\} = \{AB, A b + a\}.$$

Si l'on introduit les coordonnées X_{ij}, x_i d'une manière évidente, on a les champs analytiques des vecteurs $\partial/\partial X_{ij},$

$\partial/\partial x_i$. Les champs

$$R_{ij} = X_{ri} \cdot \partial/\partial X_{rj}, \quad R_i = X_{ri} \cdot \partial/\partial x_r$$

sont invariables de gauche et les éléments $L_{ij} = (R_{ij})_e,$

$L_i = (R_i)_e$ (où $e \in G$ est l'unité de G) forment la base de l'algèbre de Lie \mathfrak{G} avec multiplication

$$[L_{ij}, L_{kl}] = \delta_{jk} L_{il} - \delta_{il} L_{kj},$$

$$[L_{ij}, L_k] = \delta_{jk} L_i, \quad [L_i, L_j] = 0.$$

On a

$$\text{adj} \{A, a\} (L_{ij}) = A_{ri} \tilde{A}_{js} L_{rs} - A_{ri} \tilde{A}_{jt} a_t L_r,$$

$$\text{adj} \{A, a\} (L_i) = A_{ri} L_r$$

$$\text{où } (\tilde{A}_{ij}) = (A_{ij})^{-1}.$$

2. L'espace de König P s'appelle l'espace fibré trivial $U_R \times GA(n, R)$ où U_R est un domaine de l'espace R^n

avec les coordonnées u^α . La translation à droite soit donnée par

$$R_g(u; \mathbb{Y}, \mathbb{y}) = (u; (G^{-1} \mathbb{Y}, (G^{-1} \mathbb{y} - (G^{-1} \mathfrak{g})) \text{ où } \mathfrak{g} = \{G, \mathfrak{g}\}.$$

Sur P nous avons les champs des vecteurs

$\partial/\partial u^\alpha$, $\partial/\partial Y_{ij}$, $\partial/\partial y_i$; les vecteurs verticaux sont $\partial/\partial Y_{ij}$, $\partial/\partial y_i$ et leurs combinaisons. Définissons la transformation $h_p: \Pi^{-1}(u) \rightarrow G$ par

$$h_p(u; \mathbb{Y}, \mathbb{y}) = \{P \mathbb{Y}^{-1}, [P - P \mathbb{Y}^{-1} \mathbb{y}]\} \text{ où } p = (u; P, p); h_p \text{ est un isomorphisme entre } \Pi^{-1}(u) \text{ et } G.$$

La connexion sur P est donnée par la 1-forme ω différentiable sur P avec ses valeurs dans G pour laquelle

$$(1) \omega(V_p) = h'_p(V_p) \text{ pour chaque vecteur vertical,}$$

$$(2) \omega(R'_g \tau) = \text{adj}(g^{-1}) \omega(\tau) \text{ pour chaque vecteur } \tau \text{ et chaque } g \in G.$$

Théorème. La connexion la plus générale est donnée par la forme ω pour laquelle

$$\omega\left(\frac{\partial}{\partial u^\alpha}\right)_p = \gamma_{\alpha ij}(p) L_{ij} + \delta_{\alpha i}(p) L_i,$$

$$\omega\left(\frac{\partial}{\partial Y_{ij}}\right)_p = -\tilde{P}_{js} L_{is} + \tilde{P}_{js} p_s L_i, \quad \omega\left(\frac{\partial}{\partial y_i}\right)_p = -L_i$$

où $\gamma_{\alpha ij}(p)$, $\delta_{\alpha i}(p)$ sont les fonctions différentiables sur

$$P \text{ et on a } \gamma_{\alpha ij}(R_g(p)) = G_{sj} \tilde{G}_{ir} \gamma_{\alpha rs}(p),$$

$$\delta_{\alpha ij}(R_g(p)) = \tilde{G}_{ir} \varepsilon_s \gamma_{\alpha rs}(p) + \tilde{G}_{ir} \delta_{\alpha r}(p).$$

3. Soit $\rho: U \rightarrow P$ une section de P donnée par $Y_{ij} = P_{ij}(u)$, $y_i = p_i(u)$. On peut définir la forme locale

ω_ρ sur U avec les valeurs dans \underline{G} par $\omega_\rho(V) = \omega(\rho'V)$ pour chaque vecteur V sur U . On trouve

$$\omega_\rho \left(\frac{\partial}{\partial u^\alpha} \right) = \Gamma_{\alpha ij}^{(\rho)} L_{ij} + \Gamma_i^{(\rho)} L_i$$

où

$$\Gamma_{\alpha ij}^{(\rho)} = \gamma_{\alpha ij}(u; P_{ij}(u), p_i(u)) - \tilde{P}_{kj}(u) \frac{\partial P_{ik}(u)}{\partial u^\alpha},$$

$$\Gamma_{\alpha i}^{(\rho)} = \gamma_{\alpha i}(u; P_{ij}(u), p_i(u)) + \tilde{P}_{js}(u) p_s(u) \frac{\partial P_{ij}(u)}{\partial u} - \frac{\partial p_i(u)}{\partial u^\alpha}.$$

Si l'on a une autre section $\sigma : U \rightarrow P$ donnée par

$$Y_{ij} = \tilde{G}_{ik}(u) P_{kj}(u), \quad y_i = \tilde{G}_{ij}(u) p_j(u) - \tilde{G}_{ij}(u) g_j(u)$$

de sorte que $\sigma(u) = R \{ \tilde{G}_{ij}(u), g_i(u) \} \rho(u)$, on obtient.

$$(a) \quad \Gamma_{\alpha ij}^{(\sigma)} = G_{sj} \tilde{G}_{ir} \Gamma_{\alpha rs}^{(\rho)} - G_{rj} \frac{\partial \tilde{G}_{ir}}{\partial u^\alpha},$$

$$(b) \quad \Gamma_{\alpha i}^{(\sigma)} = \tilde{G}_{ir} g_s \Gamma_{\alpha rs}^{(\rho)} + \tilde{G}_{ir} \Gamma_{\alpha r}^{(\rho)} + \tilde{G}_{ij} \frac{\partial g_j}{\partial u^\alpha}.$$

Si je pose $\rho_i = -\tilde{G}_{ij} g_j$, j'obtiens

$$(b') \quad \Gamma_{\alpha i}^{(\sigma)} = \tilde{G}_{ir} \Gamma_{\alpha r}^{(\rho)} - \rho_k^{G_{sk}} \tilde{G}_{ir} \Gamma_{\alpha rs}^{(\rho)} - \frac{\partial \rho_i}{\partial u^\alpha} + \rho_u^{G_{ij}} \frac{\partial \tilde{G}_{jk}}{\partial u^\alpha}.$$

Les équations (a), (b') sont les équations (12), (13) de mon

travail "L'application des variétés à connexion à certains problèmes de la géométrie différentielle", Čech. mat. žurnal, 10(85)1960, 523 - 550, ce qui prouve l'équivalence des définitions des espaces de König.