

# Sborník prací Přírodovědecké fakulty University Palackého v Olomouci. Matematika

---

Josef Hošek

Über eine nichtlineare Differentialgleichung dritter Ordnung

*Sborník prací Přírodovědecké fakulty University Palackého v Olomouci. Matematika*, Vol. 13 (1973), No. 1,  
63--69

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/120026>

## Terms of use:

© Palacký University Olomouc, Faculty of Science, 1973

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

*Katedra matematické analýzy přírodovědecké fakulty University Palackého v Olomouci*

*Vedoucí katedry: prof. RNDr. Miroslav Laitoch, CSc.*

## ÜBER EINE NICHTLINEARE DIFFERENTIALGLEICHUNG DRITTER ORDNUNG

JOSEF HOŠEK

*(Eingegangen am 20. September 1972)*

In dieser Mitteilung werden wir die Differentialgleichung (im weiteren Dgl.)

$$x''' + g(x', x'') + h(x) = Q(t) \quad (1)$$

betrachten, mit  $g(x', x'')$ ,  $h(x)$  und  $Q(t)$  stetig für alle Werte ihrer Argumente. Weiter werden wir die Existenz solcher positiver Konstanten  $a$ ,  $b$ ,  $M$ ,  $Q_0$  voraussetzen, daß

- 1)  $|ax'' + bx' - g(x', x'')| \leq M$  für alle  $x', x''$ ,
- 2)  $|h(x)| \leq H$  für alle  $x$ ,
- 3)  $|Q(t)| \leq Q_0$  für alle  $t$ .

**Satz 1:** *Unter den Voraussetzungen 1), 2), 3) existieren alle Lösungen der Dgl. (1) auf einer Halbgeraden und es gibt eine Konstante  $\bar{D}$  so, daß für jede Lösung der betrachteten Dgl. folgende Relationen gelten:*

$$\limsup_{t \rightarrow +\infty} |x'(t)| \leq \bar{D}, \quad \limsup_{t \rightarrow +\infty} |x''(t)| \leq \bar{D}, \quad [\limsup_{t \rightarrow +\infty} |x'''(t)| \leq \bar{D}].$$

**Beweis:** Wir betrachten zwei Dgln.

$$y'' + ay' + by = 0 \quad (2)$$

$$y'' + ay' + by = p(t) \quad (2a)$$

mit  $p(t)$  stetig für alle  $t$ . Wir wollen mit  $y_1(t)$  die allgemeine Lösung der Dgl. (2) bezeichnen und weiter mit  $y_0(t)$  die Lösung derselben Dgl., die den Anfangsbedingungen

$$y_0(0) = 0, \quad y_0'(0) = 1$$

genügt. Die allgemeine Lösung der Dgl. (2a) kann man dann in der Form

$$y(t) = y_1(t) + \int_0^t y_0(t-v)p(v)dv \quad (3)$$

schreiben. Wir greifen nun eine beliebige Lösung  $x(t)$  der Dgl. (1) heraus, die wir im weiteren festhalten wollen und bezeichnen

$$x(t_0) = x_0, \quad x'(t_0) = x'_0, \quad x''(t_0) = x''_0.$$

Wenn wir  $x(t)$  in (1) einsetzen, so erhalten wir

$$x''' + ax'' + bx' + h(x) = Q(t) + ax'' + bx' - g(x', x'') \quad (4)$$

identisch für alle  $t \in I_x$ , wo  $I_x$  das Existenzintervall der betrachteten Lösung  $x(t)$  bedeutet. Schreiben wir für  $t \in I_x$

$$y(t) = x'(t) \quad (5)$$

und weiter

$$p(t) = Q(t) + ax''(t) + bx'(t) - g[x'(t), x''(t)] - h(x(t)), \quad (6)$$

so können wir die Identität auf die Form (2a) bringen. Wenn wir im weiteren mit  $y_1(t)$  diejenige Lösung der Dgl. (2) bezeichnen, die den Anfangsbedingungen

$$y_1(t_0) = x'_0, \quad y'_1(t_0) = x''_0,$$

genügt, so erhalten wir nach (3), (5), (6) für die erste Ableitung der Lösung  $x(t)$  die Formel

$$x'(t) = y_1(t) + \int_{t_0}^t y_0(t-v) [Q(v) + ax''(v) + bx'(v) - g(x'(v), x''(v)) - h(x(v))] dv; \quad (7)$$

hiervon bekommen wir mittels 1), 2), 3) schon die Abschätzung

$$|x'(t)| \leq |y_1(t)| + (Q_0 + M + H) \int_{t_0}^t |y_0(v)| dv \quad (8)$$

für alle  $t \geq t_0$ ,  $t \in I_x$ . Da zu den Funktionen  $y_i(t)$  ( $i = 0, 1$ ) immer eine Majorante in der Form  $Ne^{-\lambda t}$  ( $N > 0$ ,  $\lambda > 0$ ) zu finden ist, folgt aus (8) die Abschätzung

$$|x'(t)| < |y_1(t)| + (Q_0 + M + H) \lambda^{-1} N e^{-\lambda t_0} = B(t_0). \quad (9)$$

Aus (9) folgt für die Lösung  $x(t; x_0, x'_0, x''_0)$  der Dgl. (1) mit Hilfe des Mittelwertsatzes

$$|x(t)| \leq |x(t_0)| + B(t_0)(t - t_0),$$

für  $t \geq t_0$ ,  $t \in I_x$ . Aus dem Existenzsatz für Systeme von Dgln. (vgl. [1], S. 135, Satz 2) folgt nun unmittelbar daß  $I_x = \langle t_0, +\infty \rangle$  ist. Wenn wir uns also auf  $t_0 \leq t < +\infty$  beschränken, erhalten wir aus (9) für  $t \in \langle t_0, +\infty \rangle$

$$|x'(t)| < |y_1(t)| + (Q_0 + M + H) \lambda^{-1} N. \quad (10)$$

Da aber  $\lim_{t \rightarrow +\infty} |y_1(t)| = 0$  gilt, muß für jedes  $t \geq t_1(x'_0, x''_0) \geq t_0$  die Ungleichheit

$$|x'(t)| \leq B = \lambda^{-1}N(Q_0 + M + H) + 1. \quad (11)$$

gelten.

Wir betrachten weiter die linearen Dgln.

$$z' = az = 0 \quad (12)$$

$$z' + az = p(t), \quad (12a)$$

wo  $p(t)$  stetig für alle  $t$  ist. Für die allgemeine Lösung von (12a) haben wir wieder

$$z(t) = z_1(t) + \int z_0(t-v)p(v) dv$$

wo  $z_1(t)$  die allgemeine und  $z_0(t)$  die partikuläre ( $z_0(0) = 1$ ) Lösungen von (12) bedeuten. Wir formen wieder die Identität (4) in

$$x''' + ax'' = Q(t) + (ax'' + bx' - g(x', x'')) - bx' - hx \quad (13)$$

um und setzen

$$z(t) = x''(t)$$

$$p(t) = Q(t) + [ax''(t) + bx'(t) - g(x'(t), x''(t))] - bx'(t) - h(x(t)). \quad (14)$$

Die Identität (13) nimmt dadurch die Form (12a) an. Wir wählen nun für  $z_1(t)$  diejenige Lösung der Dgl. (12), für welche  $z_1(t_1) = x''(t_1)$ ; dann ist die zweite Ableitung der Lösung  $x(t)$  durch die Formel

$$x''(t) = z_1(t) + \int_{t_1}^t z_0(t-v) \{Q(v) + [ax''(v) + bx'(v) - g(x'(v), x''(v))] - bx'(v) - h(x(v))\} dv$$

gegeben. Wenn wir 1), 2), 3), (11) benutzen, kommen wir zu der Abschätzung

$$|x''(t)| \leq |z_1(t)| + a^{-1}(Q_0 + M + H + bB)$$

gültig für alle  $t \geq t_1$ . Da aber  $z_1(t) \rightarrow 0$  für  $t \rightarrow +\infty$  ist, kommen wir schließlich zu folgendem Resultate:

$$|x''(t)| \leq A = a^{-1}(Q_0 + M + bB + H) + 1, \quad (15)$$

welches für jedes  $t \geq t_2 \geq t_1$  richtig ist.

Es bleibt uns jetzt noch die Beschränktheit der dritten Ableitung zu beweisen. Aus (4) folgt unmittelbar

$$|x'''(t)| \leq |Q(t)| + |ax''(t) + bx'(t) - g(x'(t), x''(t))| + a|x''(t)| + b|x'(t)| + h(x(t))$$

und daraus folgt, wenn wir noch 1), 2), 3), (11), (15) erwägen,

$$|x'''(t)| \leq A_1 = Q_0 + M + H + aA + bB.$$

Diese Abschätzung ist für alle  $t \geq t_2$  richtig. Setzen wir  $\bar{D}_1 = \max(B, A, A_1)$ , so müssen also für alle  $t \geq t_2(x'_0, x''_0)$  folgende Ungleichheiten richtig sein

$$|x'(t)| \leq \bar{D}_1, \quad |x''(t)| \leq \bar{D}_1, \quad |x'''(t)| \leq \bar{D}_1,$$

womit der Satz bewiesen ist.

Um auch die Beschränktheit der Lösung  $x(t)$  zu beweisen, müssen wir über  $h(x)$  und  $Q(t)$  weitere Voraussetzungen machen.

**Satz 2:** Die Voraussetzungen 1), 2), 3), seien erfüllt und darüber mögen die Funktionen  $h(x)$ ,  $Q(t)$  noch folgende Eigenschaften besitzen: Es gibt eine Konstante  $h > 0$  so, daß

$$h(x) \operatorname{sgn} x \geq M \text{ für jedes } |x| \geq h \quad (0 < M < H), \quad (16)$$

$$\left| \int_0^t Q(v) dv \right| \leq Q_1 \text{ für jedes } t \quad (0 < Q_1 = \text{Konst.}). \quad (17)$$

Dann ist jede Lösung  $x(t)$  der Dgl. (1) beschränkt.

**Beweis:** Wir betrachten eine beliebige Lösung  $x(t)$  der Dgl. (1) und nehmen an, daß  $x(t)$  in einem Intervalle  $(t_1, t_2)$ ,  $(t_0 \leq t_1 < t_2 \leq +\infty)$ , der Ungleichheit

$$|x(t)| > h \quad (18)$$

genügt. Aus (4) folgern wir für unsere Lösung  $x(t)$  die Identität

$$\begin{aligned} bx'(t) &= Q(t) + [ax''(t) + bx'(t) - g(x'(t), x''(t))] - h(x(t)) - \\ &- ax''(t) - x'''(t), \end{aligned} \quad (19)$$

die wir zwischen den Grenzen  $t_1, t$  integrieren und durch die Konstante  $\operatorname{sgn} x(t)$  multiplizieren. Mit Hilfe von (16), (18) kommen wir zu der Identität

$$\begin{aligned} b[x(t) - x(t_1)] \operatorname{sgn} x(t) &= \operatorname{sgn} x(t) \int_{t_1}^t Q(v) dv - \int_{t_1}^t [h(x(v)) + \\ &+ g(x'(v), x''(v)) - ax''(v) - bx'(v)] \operatorname{sgn} x(v) dv - \\ &- a \operatorname{sgn} x(t) [x'(t) - x'(t_1)] - \operatorname{sgn} x(t) [x''(t) - x''(t_1)]. \end{aligned} \quad (20)$$

Wir können also  $x(t)$  folgendermaßen abschätzen

$$\begin{aligned} b|x(t) - x(t_1)| &\leq \left| \int_{t_1}^t Q(v) dv \right| + a|x'(t) - x'(t_1)| + \\ &+ |x''(t) - x''(t_1)| \end{aligned}$$

und daraus nach (17)

$$b|x(t) - x(t_1)| \leq 2(Q_1 + a \sup_{t \in (t_1, t_2)} |x'(t)| + \sup_{t \in (t_1, t_2)} |x''(t)|) = N.$$

Daraus folgt für jedes  $t$  aus dem betrachteten Intervalle

$$|x(t)| \leq |x(t_1)| + Nb^{-1}. \quad (21)$$

Für  $t_2 = +\infty$  ist  $|x(t)| > h$  für jedes  $t > t_1$  und die Lösung  $x(t)$  ist also nach (21) beschränkt. Wenn aber  $t_2 < +\infty$  ist, muß es natürlich für jedes  $t > t_2$

$$|x(t)| \leq h + Nb^{-1}$$

sein. Der Satz 2 ist damit bewiesen.

Wenn wir die Voraussetzung über  $h(x)$  noch verstärken, können wir zu der künftigen Beschränktheit der Lösungen der betrachteten Dgl. gelangen.

**Satz 3:** Wenn die Voraussetzungen 1), 2), 3), (17) erfüllt sind und darüber noch

$$\liminf_{|x| \rightarrow +\infty} h(x) \operatorname{sgn} x > M, \quad (22)$$

gilt, so gibt es eine Konstante  $D$  so, daß für jede Lösung der Dgl. (1) die Ungleichheiten

$$\begin{aligned} \limsup_{t \rightarrow +\infty} |x(t)| &\leq D, & \limsup_{t \rightarrow +\infty} |x'(t)| &\leq D, & \limsup_{t \rightarrow +\infty} |x''(t)| &\leq D, \\ [\limsup_{t \rightarrow +\infty} |x'''(t)| &\leq D]. \end{aligned} \quad (23)$$

gelten.

Beweis: Wir halten eine beliebige Lösung  $x(t)$  der Dgl. (1) fest; laut Satz 1 gibt es eine Zahl  $T \geq t_0$  mit der Eigenschaft, daß für alle  $t \geq T$

$$|x'(t)| \leq \bar{D} + 1, \quad |x''(t)| \leq \bar{D} + 1 \quad (24)$$

ist. Aus (22) folgt die Existenz solcher positiver Zahlen  $h, \delta$  daß

$$h(x) \operatorname{sgn} x \geq M + \delta \quad (25)$$

für jedes  $|x| \geq h$  gilt. Wenn es nun für jedes  $t \geq T$

$$|x(t)| \geq h \quad (26)$$

gilt, können wir wieder die Identität (20), mit  $T$  an der Stelle von  $t_1$  schreiben. Setzen wir zur Abkürzung

$$g(x'(t), x''(t)) - ax''(t) - bx'(t) = \varphi(t),$$

so können wir die Funktion unter dem Integralzeichen an der rechten Seite von (20) in der Form

$$h(x(v)) \operatorname{sgn} x(v) + \varphi(v) \operatorname{sgn} x(v)$$

schreiben. Mit Hilfe von 1), (25), (26) kann man also folgende Abschätzung aufstellen:

$$\int_T^t [h(x(v)) + \varphi(v)] \operatorname{sgn} x(v) dv \geq \delta(t - T), \quad (27)$$

die uns zur Abschätzung von  $x(t)$  beiträgt. Für jedes  $t \geq T$  folgt nämlich aus den Voraussetzungen des Satzes und aus (24), (26), (27)

$$b |x(t) - x(T)| \leq 2(Q_1 + (a+1)(\bar{D}+1)) - \delta(t-T),$$

d. h. auch

$$|x(t)| \leq |x(T)| + 2b^{-1}(Q_1 + (a+1)(\bar{D}+1)) - \frac{1}{2}\delta(t-T). \quad (28)$$

Aus (28) folgt aber für genügend großes  $t - T$  ein Widerspruch und deshalb kann die Ungleichheit (28) nicht für jedes  $t \geq T$  gelten. Wir schließen daraus, daß für jede Lösung der Dgl. (1)

$$\liminf_{t \rightarrow +\infty} |x(t)| \leq h \quad (29)$$

sein muß. Für  $\alpha > 0$  können also nach (29) nur folgende zwei Fälle auftreten:

a) Es gibt ein  $\bar{t} \geq T$  so, daß für  $t \geq \bar{t}$  stets  $|x(t)| < h + \alpha$  bleibt. In diesem Falle ist also der Satz bewiesen.

b) Es gibt eine wachsende, divergente Folge  $\{\bar{t}_n\}$ ,  $\bar{t}_1 > T$  mit  $x(\bar{t}_n) = h + \alpha$  für  $n = 1, 2, \dots$

In diesem Falle gilt nach (28) in denjenigen Intervallen  $(\bar{t}_n, \bar{t}_{n+1})$ , in denen  $|x(t)| > h + \alpha$  ist, die Relation

$$|x(t)| \leq (h + \alpha) + 2b^{-1}(Q_1 + (a+1)(\bar{D}+1)),$$

welche demzufolge durch alle Lösungen der Dgl. (1) befriedigt ist. Um den Beweis abzuschließen, genügt es nun bloß

$$D = \max[\bar{D}, (h + \alpha) + 2b^{-1}(Q_1 + (a+1)(\bar{D}+1))]$$

zu setzen.

**Satz 4:** Wenn außer 1), 2), 3), noch folgendes gilt:

a) es gibt positive Zahlen  $\delta, g_1$  derart, daß

$$h(x) \operatorname{sgn} x \leq -(M + \delta)$$

für alle  $|x| > g_1$  gilt und

b)  $\int_0^t Q(v) dv \leq Q_1$ , ( $0 < Q_1 = \text{Konst.}$ ), für alle  $t$  ist, so besitzt die Dgl. (1) eine Lösung, für welche

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} |x(t)| = +\infty$$

ist.

Der Beweis dieses Satzes kann mit Hilfe der Funktion

$$V(x_1, x_2, x_3, t) = (2b)^{-1} (x_3 + ax_2 - \int_0^t Q(v) dv + bx_1)^2$$

analog erbracht werden, wie der Beweis einer ähnlichen Behauptung z. B. in [3].

**Satz 5:** Wenn die Voraussetzungen des Satzes 3 erfüllt sind, die Dgl. (1) eine Eindeutigkeitsbedingung erfüllt und  $Q(t)$  eine periodische Funktion ist, so gibt es auch eine periodische Lösung der Dgl. (1).

Beweis: Es ist leicht einzusehen, daß das der betrachteten Dgl. (1) äquivalente System ein dissipatives System ist, der den Voraussetzungen des Satzes aus [2], S. 32 genügt.

#### LITERATUR

- [1] Kamke, E.: Differentialgleichungen reeller Funktionen, Leipzig, 1956.
- [2] Pliss, V. A.: Nelokal'nyje problemy teorii kolebanij, Moskva, 1964.
- [3] Voráček, J.: Einige Bemerkungen über eine nichtlineare Differentialgleichung dritter Ordnung. Archivum mathematicum (Brno), T. 2 (1966), 19—26.

#### SHRNUŤÍ

## O JEDNÉ NELINEÁRNÍ DIFERENCIÁLNÍ ROVNICI TŘETÍHO ŘÁDU

JOSEF HOŠEK

V práci nejprve se uvádějí postačující podmínky pro dissipativnost rovnice (1) vzhledem k jejím derivacím  $x'$ ,  $x''$ ,  $x'''$  ( $D'$ -dissipativnost), pro omezenost všech jejích řešení a pro dissipativnost uvažované rovnice. Dále je uvedena věta o existenci t. zv.  $D'$ -divergentního řešení a konečně podmínka existence periodického řešení rovnice (1), když její pravá strana je periodickou funkcí.

#### РЕЗЮМЕ

## ОБ ОДНОМ НЕЛИНЕЙНОМ УРАВНЕНИИ ТРЕТЬЕГО ПОРЯДКА

ИОСИФ ГОШЕК

В настоящей работе приводятся с начала достаточные условия для диссипативности уравнения (1) по отношению к производным  $x'$ ,  $x''$ ,  $x'''$  ( $D'$  — диссипативность) для ограниченности всех ее решений и для диссипативности рассматриваемого уравнения. Далее приводятся теоремы о существовании так называемого  $D'$ -расходящегося решения и условие существования периодического решения уравнения (1), когда правая сторона периодична.